

УДК 519.8

ДИНАМІКА КОНФЛІКТНОЇ ВЗАЄМОДІЇ В ТЕРМІНАХ ДОМІНУЮЧИХ ГРАВЦІВ

Оксана Сатур

Інститут математики НАН України, orlassat@gmail.com

Дослідження динамічних систем конфлікту зазвичай базується на перерозподілі ймовірнісних мір, що моделюють присутність опонентів у певному просторі станів [1]. У роботі [2] розглянуто випадок, коли гравці діють за принципом мінімізації, взаємодіючи лише в точках своєї найменшої присутності. Проте цілком реальною є зворотна ситуація, тобто взаємодія у точках максимальної присутності (позиціях домінування).

Розглянемо двокomпонентну дискретну динамічну систему конфлікту. Нехай двом гравцям A та B у початковий момент часу $t = 0$ задані незалежні розподіли ймовірностей на просторі позицій $\Omega = \{\omega_1, \omega_2\}$:

$$A \sim \mathbf{p}^0 = (p_1^0, p_2^0), \quad B \sim \mathbf{r}^0 = (r_1^0, r_2^0).$$

Очевидно, що початкові вектори $\mathbf{p}^0, \mathbf{r}^0$ є стохастичними. Також припускаємо виконання умови $0 < (\mathbf{p}^0, \mathbf{r}^0) < 1$. Координати векторів інтерпретуються як незалежні ймовірності присутності гравців A та B у відповідних позиціях.

У наступні моменти дискретного часу $t = 1, 2, \dots$ гравці вступають у конфліктну взаємодію, яку позначимо оператором $*$. Еволюція системи описується ітераційною послідовністю стохастичних векторів:

$$\{\mathbf{p}^0, \mathbf{r}^0\} \xrightarrow{*} \{\mathbf{p}^1, \mathbf{r}^1\} \xrightarrow{*} \dots \xrightarrow{*} \{\mathbf{p}^t, \mathbf{r}^t\} \xrightarrow{*} \dots \quad (1)$$

Згідно з концепцією *max*-взаємодії, гравці концентрують свої зусилля виключно на позиціях домінування. Позначимо максимальні координати векторів стану на кроці t як $p_{\max}^t = \max\{p_1^t, p_2^t\}$, $r_{\max}^t = \max\{r_1^t, r_2^t\}$.

Нехай індекси $i, m \in \{1, 2\}$ вказують на позиції, де досягаються ці максимуми, тобто $p_i^t = p_{\max}^t$ та $r_m^t = r_{\max}^t$. Тоді закон зміни координат при переході від кроку t до $t + 1$ набуває вигляду:

$$\begin{aligned} p_i^{t+1} &= \frac{p_i^t (1 - r_{\max}^t)}{z^t}, & r_m^{t+1} &= \frac{r_m^t (1 - p_{\max}^t)}{z^t}, \\ p_j^{t+1} &= \frac{p_j^t}{z^t} \quad (j \neq i), & r_k^{t+1} &= \frac{r_k^t}{z^t} \quad (k \neq m). \end{aligned} \quad (2)$$

де $z^t = 1 - p_{\max}^t r_{\max}^t$.

Асимптотична поведінка системи суттєво залежить від початкових умов.

Теорема 1. *Кожна траєкторія динамічної системи конфлікту (1), еволюція якої задана формулами (2), з парою початкових стохастичних векторів $\mathbf{p}^0, \mathbf{r}^0 \in \mathbb{R}_+^2$, що задовольняють умову рівності ($\mathbf{p}^0 = \mathbf{r}^0$) або дзеркальної симетрії ($p_1^0 = r_2^0$), збігається до стійкого граничного циклу періоду 2. Зокрема, граничний цикл визначається станами:*

1) якщо $\mathbf{p}^0 = \mathbf{r}^0$, то

$$\{(x^*, 1 - x^*), (x^*, 1 - x^*)\} \longleftrightarrow \{(1 - x^*, x^*), (1 - x^*, x^*)\};$$

2) якщо $p_1^0 = r_2^0$, то

$$\{(x^*, 1 - x^*), (1 - x^*, x^*)\} \longleftrightarrow \{(1 - x^*, x^*), (x^*, 1 - x^*)\};$$

де $x^* = \frac{\sqrt{5}-1}{2}$ – єдиний додатний корінь рівняння $x^2 + x - 1 = 0$.

Теорема 2. *Кожна траєкторія динамічної системи конфлікту (1), еволюція якої задана формулами (2), з парою початкових стохастичних векторів $\mathbf{p}^0, \mathbf{r}^0 \in \mathbb{R}_+^2$, $\mathbf{p}^0 \neq \mathbf{r}^0$, $p_1^0 \neq r_2^0$, глобально асимптотично збігається до стійкого граничного циклу періоду 4:*

$$\begin{aligned} & \{(x^*, 1 - x^*), (1 - y^*, y^*)\} \xrightarrow{*} \{(y^*, 1 - y^*), (x^*, 1 - x^*)\} \xrightarrow{*} \\ & \xrightarrow{*} \{(1 - x^*, x^*), (y^*, 1 - y^*)\} \xrightarrow{*} \{(1 - y^*, y^*), (1 - x^*, x^*)\} \xrightarrow{*} \dots \end{aligned}$$

де x^* є єдиним дійсним коренем кубічного рівняння $x^3 + x^2 - 1 = 0$, $y^* = \frac{1}{1+x^*}$.

Зауважимо, що додатний корінь $x^* = \frac{\sqrt{5}-1}{2}$ рівняння $x^2 + x - 1 = 0$ є оберненим Золотим перерізом ($\Phi^{-1} \approx 0.618$), єдиний дійсний корінь $x^* \approx 0.7548$ рівняння $x^3 + x^2 - 1 = 0$ є оберненим значенням Пластичного числа (Plastic number, $\rho \approx 1.3247$, корінь рівняння $\rho^3 - \rho - 1 = 0$).

Цю роботу частково підтримано грантом Фонду Саймонса SFI-PD-Ukraine-00014586 (O.R.S.) та проектом “Математичне моделювання складних систем та процесів, пов’язаних із безпекою” (№ 0125U000299).

1. Кошманенко В. Д. Спектральна теорія динамічних систем конфлікту. – Київ: Наукова думка, 2016.
2. Satur O. Dynamics of Conflict Interaction in Terms of Minimal Players. In: Timokha, A. (eds) Analytical and Approximate Methods for Complex Dynamical Systems. Understanding Complex Systems. – Springer, Cham., 2025. – P. 57–67.

TWO-COMPONENT DYNAMICS OF CONFLICT INTERACTION IN TERMS OF DOMINANT PLAYERS

This work investigates a two-component discrete dynamical system modeling the max-interaction of two players. We prove that trajectories converge to periodic attractors linked to fundamental constants.